

Ingenieros Tec quieren “transformar” vehículo donado en robot espacial



¿Alguna vez imaginaste un **vehículo espacial con la capacidad de convertirse en un robot humanoide**? Si creciste en los ochentas quizá el concepto te parezca más que conocido.

Como en una película de Michael Bay, ingenieros del [Tec](#) trabajan en el prototipo de un “rover” **capaz de cambiar su forma a la de un humanoide** que pueda realizar actividades específicas en **próximas misiones espaciales**.

Para lograr este objetivo, el grupo “**Space Makers**”, integrado por alumnos y profesores de la [Escuela de Ingeniería y Ciencias](#), será el encargado de convertir un [KIA](#) Forte 2020, donado al [Tec](#) por la compañía, **en un robot espacial**.



width="900" loading="lazy">

Paloma González Robles, profesora de Mecatrónica en el [Tec campus Monterrey](#), indicó que el propósito del proyecto es crear un vehículo espacial capaz de **cumplir roles específicos en alguna base espacial**.

La catedrática de la [EIC](#) explicó que la idea nació de **incorporar diseño y tecnología pensada en el espacio** a un vehículo de [KIA](#) montado en una exhibición en Corea, el cual **se transforma en humanoide**.

"La idea que es que el robot tenga varias funciones dentro de una misión espacial gracias a su capacidad de traslado, movilidad y carga", señaló la catedrática de la carrera de [Ingeniería Mecatrónica](#).

En el marco del proyecto se busca poner a prueba diferentes tecnologías de **sensores, inteligencia artificial y machine learning**, así como la autonomía del robot.

"La idea que es que el robot tenga varias funciones dentro de una misión espacial".

El proyecto cuenta además con la asesoría y vinculación de la [Agencia Espacial Mexicana](#), la [Comisión Nacional de Actividades Espaciales en Argentina](#), así como universidades y empresas nacionales y extranjeras del ramo espacial.



width="900" loading="lazy">

Los diseñadores del prototipo están pensando en **incorporar un laboratorio al interior del robot** a fin de que pueda realizar tareas de recolección y almacenamiento de muestras y así como **medir las condiciones del ambiente**.

“Queremos probar nuevas tecnologías y algunas ya existentes para incorporarlas al diseño, adoptando un punto de vista multifuncional para nuestro robot”, indicó González Robles.

La profesora de la [EIC](#) destacó que el proyecto **se encuentra en una etapa de “prefase”** en donde quedará definida la misión del rover, posteriormente se dará inicio a la fase del diseño industrial y finalmente a **la fabricación del mismo**.

" Adoptamos un punto de vista multifuncional para nuestro robot".

Agregó que en la iniciativa **trabajan hasta 80 personas** entre alumnos, EXATEC, profesores investigadores y consultores externos de empresas y agencias espaciales.

Los trabajos de ensamblaje **se llevarán a cabo en el laboratorio de automotriz** del [Tec campus Monterrey](#) y se espera que el robot quede listo **para abril del 2022**.

La meta es que el prototipo **sea considerado para reproducirlo y puesto en operaciones** en la [Misión Artemisa](#) que significa **el regreso del hombre a la luna** en 2024.

SEGURAMENTE QUERRÁS LEER TAMBIÉN: